SYSTEM COLLATING DEVICE

Patent number:

JP2002116822

Publication date:

2002-04-19

Inventor:

MAEHARA HIROAKI

Applicant:

FUJITSU TEN LTD

Classification:

- international:

G05B23/02; B60R21/01; B60R21/32; B60R22/46

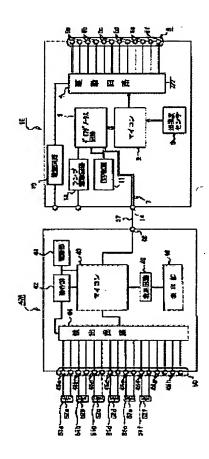
- european:

Application number: JP20000311900 20001012

Priority number(s):,

Abstract of JP2002116822

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a system collating device capable of easily and precisely inspecting the device specifications of a vehicle side or the control specifications of a control unit before assembling the control unit into the vehicle side, and preventing any erroneous assembly. SOLUTION: This device is provided with connection terminals 45a-45h connectable to means 51a-51f to be controlled, a terminal 46 connectable to a control unit 1E, a means to be controlled detecting means 44 connected to the connection terminals 45a-45h for detecting electric characteristics related with the means 51a-51f to be controlled, an abnormality signal fetching means connected to the terminal 46 for fetching an abnormality detection signal outputted by the self-diagnostic function of the control unit 1E at the time of turning its connected state to the control unit 1E into an open state, a discriminating means for discriminating whether or not information related with the means 51a-51f to be controlled detected by the means to be controlled detecting means 44 is matched with information related with the abnormality detection signal fetched by the abnormality signal fetching means, and a display means 49 for displaying the discriminated result of the discriminating means.



(19)日本国特許庁(JP)

(12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開2002-116822

(P2002-116822A)

(43) 公開日 平成14年4月19日(2002.4.19)

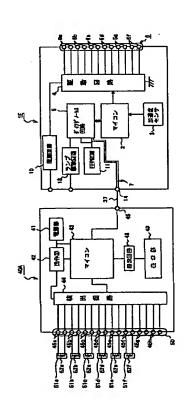
(51) Int. Cl. ⁷	識別記 号	FI デーマコート'(参考)
G05B 23/02	302	G05B 23/02 302 S 3D018
B60R 21/01		B60R 21/01 3D054
21/32		21/32 5H223
22/46		22/46
		審査請求 未請求 請求項の数9 OL (全21頁)
(21)出願番号	特願2000-311900(P2000-311900)	(71) 出願人 000237592
		富士通テン株式会社
(22) 出願日	平成12年10月12日(2000.10.12)	兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		(72)発明者 前原 弘明
		兵庫県神戸市兵庫区御所通1丁目2番28号
		富士通テン株式会社内
		(74)代理人 100096080
		弁理士 井内 龍二
		Fターム(参考) 3D018 MA00
*		3D054 EE60 FF16
		5H223 AA20 CC08 DD03 EE06 EE29
•		

(54) 【発明の名称】システム照合装置

(57)【要約】

制御ユニットを車両側に組み付ける前に簡便 かつ精度良く車両側の装備仕様や制御ユニットの制御仕 様を検査することができ、誤組み付けを防止することが できるシステム照合装置を提供すること。

【解決手段】 被制御手段51a~51fと接続可能な 接続端子45a~45hと、制御ユニット1Eと接続可 能な端子46と、接続端子45a~45hに接続され、 被制御手段51a~51fに関する電気特性を検出する 被制御手段検出手段44と、端子46に接続され、制御 ユニット1Eに対する接続状態をオープン状態にしたと きに、制御ユニット1Eの自己診断機能により出力され る異常検出信号を取り込む異常信号取込手段と、被制御 手段検出手段44により検出された被制御手段51a~ 51 f に関する情報と異常信号取込手段により取り込ま れた異常検出信号に関する情報とが、一致したか否かを 判定する判定手段と、該判定手段による判定結果を表示 する表示手段49とを装備する。



【特許請求の節用】

【請求項1】 被制御手段と接続可能な接続端子と、 該接続端子に接続され、前記被制御手段に関する電気特 性を検出する被制御手段検出手段と、

該被制御手段検出手段により検出された電気特性値が所 定範囲内にあるか否かを判定する第1の判定手段と、 該第1の判定手段による判定結果を表示する第1の表示 手段とを備えていることを特徴とするシステム照合装

【請求項2】 前記被制御手段に関する情報を記憶して 10 おく記憶手段と、

前記被制御手段の異常を報知するための警報手段と、 前記第1の判定手段により前記電気特性値が所定範囲内 にあると判定された前記被制御手段に関する情報と前記 記憶手段に記憶された前記被制御手段に関する情報との 一致点を判定する第2の判定手段とを備え、

該第2の判定手段による判定結果、不一致点が存在する と判定された場合には、前記被制御手段の異常を報知す るための前記警報手段が作動するようになっていること を特徴とする請求項1記載のシステム照合装置。

【請求項3】 制御ユニットと接続可能な接続端子と、 該接続端子に接続され、前記制御ユニットに対する接続 状態をオープン状態にしたときに、前記制御ユニットの 自己診断機能により出力される異常検出信号を取り込む 第1の異常信号取込手段と、

該第1の異常信号取込手段から出力される異常検出信号 に関する情報を表示する第2の表示手段とを備えている ことを特徴とするシステム照合装置。

【請求項4】 制御ユニットと接続可能な接続端子と、 該接続端子に接続され、前記制御ユニットにショート信 30 置。 号を出力するショート信号出力手段と、

該ショート信号出力手段からの出力信号に基づいて前記 制御ユニットの自己診断機能により出力される異常検出 信号を取り込む第2の異常信号取込手段と、

該第2の異常信号取込手段から出力される異常検出信号 に関する情報を表示する第3の表示手段とを備えている ことを特徴とするシステム照合装置。

【請求項5】 制御ユニットと接続可能な接続端子と、 該接続端子に接続され、前記制御ユニットに対する接続 状態をオープン状態にしたときに、前記制御ユニットの 40 自己診断機能により出力される異常検出信号を取り込む 第1の異常信号取込手段と、

前記接続端子に接続された前記制御ユニットに、ショー ト信号を出力するショート信号出力手段と、

該ショート信号出力手段からの出力信号に基づいて前記 制御ユニットの自己診断機能により出力される異常検出 信号を取り込む第2の異常信号取込手段と、

前記第1の異常信号取込手段に入力された異常検出信号 と前記第2の異常信号取込手段に入力された異常検出信 号とが一致するか否かを判定する第3の判定手段と、

該第3の判定手段による判定結果を表示する第4の表示 手段とを備えていることを特徴とするシステム照合装 置。

【請求項6】 被制御手段と接続可能な第1の接続端子 と、

制御ユニットと接続可能な第2の接続端子と、

前記第1の接続端子に接続され、前記被制御手段に関す る電気特性を検出する第2の被制御手段検出手段と、

前記第2の接続端子に接続され、前記制御ユニットに対 する接続状態をオープン状態にしたときに、前記制御ユ ニットの自己診断機能により出力される異常検出信号を 取り込む第3の異常信号取込手段と、

前記第2の被制御手段検出手段により検出された前記被 制御手段に関する情報と前記第3の異常信号取込手段に より取り込まれた異常検出信号に関する情報とが、一致 したか否かを判定する第4の判定手段と、

該第4の判定手段による判定結果を表示する第5の表示 手段とを備えていることを特徴とするシステム照合装 置。

20 【請求項7】 前記被制御手段が、エアバッグ装置及び /又はシートベルトプリテンショナー装置であることを 特徴とする請求項1、2、又は請求項6のいずれかの項 に記載のシステム照合装置。

【請求項8】 前記制御ユニットが乗員保護システム用 制御ユニットであることを特徴とする請求項3~7のい ずれかの項に記載のシステム照合装置。

【請求項9】 前記被制御手段の前記電気特性が、スク イブ抵抗値であることを特徴とする請求項1、2、又は 請求項6~8のいずれかの項に記載のシステム照合装

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はシステム照合装置に 関し、より詳細にはシステムを制御する制御ユニット

(例えば、エアバッグやシートベルトプリテンショナー 等の乗員保護装置を含むスクイブ系とそれらを制御する 乗員保護システム用制御ユニット)を正しく組み付ける ために使用されるシステム照合装置に関する。

[0002]

【従来の技術】車両における乗員保護装置としてエアバ ッグ装置やシートベルトプリテンショナー装置などが車 両には装備されている。エアバッグ装置は、センサが車 両の衝突を検知し、該検知信号がマイコンに取り込ま れ、マイコンが車両の衝突であると判断すると、マイコ ンがスクイブの点火回路の制御を行い、高圧ガスにより バッグを急速に膨らませ、乗員の頭部および胸部を拘束 して衝突から守るものである。シートベルトプリテンシ ョナー装置は、センサが車両の衝突を検知すると、検知 信号がマイコンに取り込まれ、マイコンが車両の衝突で 50 あると判断すると、マイコンがスクイブの点火回路の制

御を行い、エアバッグの展開よりもより早く、シートベルトを強制的に巻き上げて乗員を座席に拘束し、衝突から守るものである。

【0003】これらエアバッグ装置とシートベルトプリ テンショナー装置の作動制御は、通常一つの乗員保護シ ステム用制御ユニットで行われている。しかしながら、 車両に装備されるエアバック装置は、運転席や助手席の 前方や側方、さらに後部座席の側方など年々装備箇所が 増えるとともに、シートベルトプリテンショナー装置も 加わり、車両側に装備される乗員保護装置の装備箇所数 10 が多くなってきている。しかも、乗員保護装置の装備箇 所の組み合わせは、車種間で異なり、また同一車種でも そのグレードやオプション設定などにより異なり、外観 からではその仕様を把握することは困難になってきてい る。また、乗員保護システム用制御ユニットと接続する ためのコネクタ部は、乗員保護装置の装備箇所数に関係 なく同一仕様のものが使用されることが多く、コネクタ 形状によって車両に装備されている仕様を把握すること も困難になっている。

【0004】図18は、乗員保護システム用制御ユニッ 20トと車両のスクイブ系とが正しく接続された状態の概略構成を示すブロック図である。図中1Aは、乗員保護システム用制御ユニットを示している。図中2はマイクロコンピュータ(以下マイコンと記す)を示し、マイコン2には、車両の衝突を検知して検出信号を出力する電子式の加速度センサ3と、加速度センサ3からの加速度信号を受けてマイコン2が衝突を判断すると、マイコン2からの点火信号を受けてスクイブの点火を実行するための駆動回路4と、エアバッグシステムが正常に機能しているか否かをマイコン2からの信号を受けて自動的に診 30断を行うダイアグノーシス回路5等とが接続されている。

【0005】前記駆動回路4は、点火トランジスタ等を含んで構成され、その下流は接地Aされ、該接地A上流の駆動回路4は、接続端子6a~6dを介してボディ側のスクイブ系のコネクタ6と接続され、端子6aには運転席前方エアバッグ、端子6bには助手席前方エアバッグ、端子6cには運転席シートベルトプリテンショナー、そして端子6dには助手席シートベルトプリテンショナーの各スクイブ8a~8dが接続されている。前記40駆動回路4の上流側には、セーフィングセンサ9を介して昇圧電源回路、定電圧電源回路、バックアップ電源回路等を含んだ電源回路10が接続され、この電源回路10にはバッテリ(図示せず)等の電源から電力が供給されるようになっている。

【0006】前記ダイアグノーシス回路5には、前記スクイブ8a~8dの接続異常を検出できるようにマイコン2が接続され、また、マイコン2により異常と判断された場合に、故障コードが記憶されるEEPROM11 が接続され、乗員に異常を報知するための警告ランプ150

4

2がランプ駆動回路13を介して接続されている。また、EEPROM11に記憶された情報を外部に送出するための外部接続端子14がライン7を介してダイアグノーシス回路5と接続されている。

【0007】図18に示した乗員保護システム用制御ユニット1Aにおいて、車両の衝突等により加速度センサ3からの加速度信号がマイコン2に入力され、マイコン2が車両等の衝突であると判断すると、駆動回路4の点火トランジスタ(図示せず)をオンさせる信号を発し、セーフィングセンサ9は、車両が衝突したような状態では通常オン状態となっており、スクイブ8a~8dには、電源回路10から、セーフィングセンサ9を介して電力が供給され、すべてのエアバッグ装置とシートベルトプリテンショナー装置とが正常に作動する。

【0008】また、ダイアグノーシス回路5による自己 診断機能により、スクイプ8 $a\sim8$ dと乗員保護システム用制御ユニット1Aとの接続状態に何らかの異常が検出された場合、各スクイプ8 $a\sim8$ dでのスクイプ抵抗値が駆動回路4、マイコン2を介して取り込まれるため 異常を正しく判定でき、ランプ駆動回路13を介して警告ランプ12を点灯させ、故障コードをEEPROM11に記憶させることができる。

【0009】一方、図19は、運転席前方及び助手席前方のエアバッグ装置の制御機能のみを有する乗員保護システム用制御ユニット1Bが上記図18と同じ装備の車両のスクイブ系に誤って組み付けられた状態を示すブロック図である。

【0010】図19において、車両の衝突等により加速度センサ3からの加速度信号がマイコン2に入力され、マイコン2が車両等の衝突であると判断すると、駆動回路4の点火トランジスタ(図示せず)をオンさせる信号を発し、セーフィングセンサ9は、車両が衝突したような状態では通常オン状態となっており、スクイブ8a、8bには、電源回路10から、セーフィングセンサ9を介して電力が供給され、運転席前方及び助手席前方のエアバッグ装置は正常に作動する。しかしながら、乗員保護システム用制御ユニット1Bは、シートベルトプリテンショナー装置を作動させるようになっていないので、シートベルトプリテンショナー装置は作動しない。

【0011】また、ダイアグノーシス回路5による自己診断機能においても、エアバッグ装置のスクイブ8a、8bとの接続しか診断していないので、乗員保護システム用制御ユニット1Bが車両側のシートベルトプリテンショナー装置を駆動させることができない異常な状態であることを検出することができない。すなわち、車両側に装備されている装置の数よりも、少ない数の装置を制御する制御ユニット1Bが誤って組み付けられていても、制御ユニット1Bでは、何ら異常を検出することができない。

[0012]

【発明が解決しようとする課題】通常、故障等による制御ユニットの交換は、まず車両の修理書等に従って、制御ユニットの故障診断を実施して、制御ユニットの故障が検出された場合には、車両に搭載されている制御ユニットを取り外して、新しいものを組み付ける。この時の交換は、車両に組み付けられていた故障している制御ユニットの品番を確認し、その品番の制御ユニットを新たに取り寄せて、新しい制御ユニットを車両に組み付ける作業を行う。

【0013】しかしながら、組み付け時に補給品の発注 10 ミスや、作業者の思い込みなどの不注意により、実際に 車両に装備されている装置仕様よりも、制御できるチャンネル数の少ない制御ユニットが組み付けられる危険性 があり、もしそのような制御ユニットが組み付けられて も、制御ユニットの自己診断機能によっては、車両側の 装備で接続されていないものがあるという異常を検出することができない。これがそのまま市場に出ると、非常 時にエアバッグ装置及び/又はシートベルトプリテンショナー装置が作動せず、乗員の安全を確保することができなくなるといった危険性がある。 20

【0014】本発明は上記課題に鑑みなされたものであって、制御ユニットを車両側に組み付ける前に簡便かつ精度良く車両側の装備仕様や制御ユニットの制御仕様を検査することができ、誤組み付けを防止することができるシステム照合装置を提供することを目的としている。 【0015】

【課題を解決するための手段及びその効果】上記目的を達成するために本発明に係るシステム照合装置(1)は、被制御手段と接続可能な接続端子と、該接続端子に接続され、前記被制御手段に関する電気特性を検出する30被制御手段検出手段と、該被制御手段検出手段により検出された電気特性値が所定範囲内にあるか否かを判定する第1の判定手段と、該第1の判定手段による判定結果を表示する第1の表示手段とを備えていることを特徴としている。

【0016】上記システム照合装置(1)によれば、前記被制御手段検出手段により検出された前記被制御手段に関する情報を表示することができるので、車両に搭載されている全ての被制御手段、例えばエアバッグ装置及び/又はシートベルトプリテンショナー装置の全装備仕40様(全チャンネル数)を面倒な作業を要することなく簡単に調べることができる。したがって、制御ユニットの組み付け前に、車両に装備されている仕様について照合を行って確認することで、作業者の思い込みや不注意等による誤組み付けの発生を未然に防止することができる。

【0017】また本発明に係るシステム照合装置(2)は、上記システム照合装置(1)において、前記被制御手段に関する情報を記憶しておく記憶手段と、前記被制御手段の異常を報知するための警報手段と、前記第1の50

判定手段により前記電気特性値が所定範囲内にあると判定された前記被制御手段に関する情報と前記記憶手段に記憶された前記被制御手段に関する情報との一致点を判定する第2の判定手段とを備え、該第2の判定手段による判定結果、不一致点が存在すると判定された場合には、前記被制御手段の異常を報知するための前記警報手段が作動するようになっていることを特徴としている。

【0018】上記システム照合装置(2)によれば、制御ユニットが行う自己診断機能よりもより確実に前記被制御手段に関する判定が可能になり、しかも不具合箇所が分かるように前記表示手段により表示されるため、不具合箇所の特定を容易に行うことができ、修理等の対応を素早く行うことができるようになる。また制御ユニットの車両側等への組み付け前に検査を行うことができるので、組み付け作業時における誤組み付けの発生を未然に防止することができる。

【0019】また本発明に係るシステム照合装置(3) は、制御ユニットと接続可能な接続端子と、該接続端子 に接続され、前記制御ユニットに対する接続状態をオー プン状態にしたときに、前記制御ユニットの自己診断機 能により出力される異常検出信号を取り込む第1の異常 信号取込手段と、該第1の異常信号取込手段から出力さ れる異常検出信号に関する情報を表示する第2の表示手 段とを備えていることを特徴としている。

【0020】上記システム照合装置(3)によれば、前記被制御手段との接続状態をオープン状態にした前記制御ユニットから出力されるスクイブオープンの異常検出信号を取り込み、該異常検出信号に関する情報を表示することができるので、前記制御ユニットが制御することのできる制御仕様を面倒な作業を要することなく簡単に調べることができ、車両側等への取り付け前に照合を行って確認することで、作業者の思い込みや不注意等による誤組み付けの発生を未然に防止することができる。

【0021】また本発明に係るシステム照合装置(4)は、制御ユニットと接続可能な接続端子と、該接続端子に接続され、前記制御ユニットにショート信号を出力するショート信号出力手段と、該ショート信号出力手段からの出力信号に基づいて前記制御ユニットの自己診断機能により出力される異常検出信号を取り込む第2の異常信号取込手段と、該第2の異常信号取込手段から出力される異常検出信号に関する情報を表示する第3の表示手段とを備えていることを特徴としている。

【0022】上記システム照合装置(4)によれば、前記ショート信号を前記制御ユニットに出力し、該信号出力に基づいて前記制御ユニットの自己診断機能により出力される異常検出信号を取り込んで、取り込んだ前記異常検出信号に関する情報を表示することができるので、前記制御ユニットを車両側等へ組み付けする前に、前記制御ユニットの機能が正常に機能しているか否かの検査を行うことができ、異常のある前記制御ユニットの組み

付けを未然に防止することができる。

【0023】また本発明に係るシステム照合装置(5) は、制御ユニットと接続可能な接続端子と、該接続端子 に接続され、前記制御ユニットに対する接続状態をオー プン状態にしたときに、前記制御ユニットの自己診断機 能により出力される異常検出信号を取り込む第1の異常 信号取込手段と、前記接続端子に接続された前記制御ユ ニットに、ショート信号を出力するショート信号出力手 段と、該ショート信号出力手段からの出力信号に基づい て前記制御ユニットの自己診断機能により出力される異 10 常検出信号を取り込む第2の異常信号取込手段と、前記 第1の異常信号取込手段に入力された異常検出信号と前 記第2の異常信号取込手段に入力された異常検出信号と が一致するか否かを判定する第3の判定手段と、該第3 の判定手段による判定結果を表示する第4の表示手段と を備えていることを特徴としている。

【0024】上記システム照合装置(5)によれば、被 制御手段との接続状態をオープン状態にした制御ユニッ トで検出されるスクイブオープンの異常検出信号に関す る情報と、ショート信号により前記制御ユニットで検出 20 されるスクイブショートの異常検出信号に関する情報と が一致するか否かを判定して、前記制御ユニットの自己 診断機能による異常検出が正常に機能しているかどうか を判断することができるので、前記制御ユニットを車両 側等へ組み付けする前に、前記制御ユニットの機能が正 常に作動しているか否かの判定を行うことができ、正常 な機能を有さない前記制御ユニットの組み付けを未然に 防止することができる。

【0025】また本発明に係るシステム照合装置(6) は、被制御手段と接続可能な第1の接続端子と、制御ユ 30 ニットと接続可能な第2の接続端子と、前記第1の接続 端子に接続され、前記被制御手段に関する電気特性を検 出する第2の被制御手段検出手段と、前記第2の接続端 子に接続され、前記制御ユニットに対する接続状態をオ ープン状態にしたときに、前記制御ユニットの自己診断 機能により出力される異常検出信号を取り込む第3の異 常信号取込手段と、前記第2の被制御手段検出手段によ り検出された前記被制御手段に関する情報と前記第3の 異常信号取込手段により取り込まれた異常検出信号に関 する情報とが、一致したか否かを判定する第4の判定手 40 段と、該第4の判定手段による判定結果を表示する第5 の表示手段とを備えていることを特徴としている。

【0026】上記システム照合装置(6)によれば、車 両等に搭載されている全ての前記被制御手段の装備仕様 と前記制御ユニットで制御することのできる装備仕様と が適合しているか否かを判定することができるので、車 両等への組み付け前に面倒な作業を要することなく簡単 に車両側等における被制御手段と前記制御ユニットとが 適合しているか否か判定することができ、組み付け作業 未然に防止することができる。

【0027】また前記第5の表示手段では、一致、不一 致の適合判定結果に加え、検出した前期被制御手段の仕 様と前記制御ユニットの各仕様を表示することもでき、 不一致箇所が一目で確認でき、不具合部分の早期発見に つながり、修理等の対応を素早く行うことができること となる。

【0028】また本発明に係るシステム照合装置 (7) は、上記システム照合装置(1)、(2)、又は(6) のいずれかにおいて、前記被制御手段が、エアバッグ装 置及び/又はシートベルトプリテンショナー装置である ことを特徴としている。

【0029】上記システム照合装置(7)によれば、前 記被制御手段がエアバッグ装置及び/又はシートベルト プリテンショナー装置であるので、外観からでは容易に 把握することができない乗員保護システムの装備仕様で あっても、面倒な作業を要することなく、安価な装置で 簡単にその装備仕様を正確に判定することができる。

【0030】また本発明に係るシステム照合装置(8) は、上記システム照合装置(3)~(7)のいずれかに おいて、前記制御ユニットが乗員保護システム用制御ユ ニットであることを特徴としている。

【0031】上記システム照合装置(8)によれば、前 記制御ユニットが乗員保護システム用制御ユニットであ るので、乗員保護システム用制御ユニットの誤組み付け を防止することができ、緊急時の乗員保護システムの作 動制御の信頼性を高め得るとともに乗員保護システムを 確実なものにすることができる。

【0032】また本発明に係るシステム照合装置(9) は、上記システム照合装置(1)、(2)、又は(6) ~ (8) のいずれかにおいて、前記被制御手段の前記電 気特性が、スクイブ抵抗値であることを特徴としてい

【0033】上記システム照合装置(9)によれば、前 記被制御手段の前記電気特性がスクイブ抵抗値であるの で、前記スクイブが正常に接続されてショートや断線等 の接続異常がないかを制御ユニットの組み付け前に面倒 な作業を要することなく簡単に判定することができるの で修理等の対応を素早く行うことができ、制御ユニット の組み付け後のシステムの作動の信頼性を高めることが できる。

[0034]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係るシステム照合 装置の実施の形態を図面に基づいて説明する。

【0035】図1は、実施の形態(1)に係るシステム 照合装置の概略構成を示したプロック図である。 システー ム照合装置20Aは、乗員保護システムのボディ側コネ クタ29に接続されてスクイブ27a~27fの抵抗値 の取り込みを行うための接続端子21a~21h(コネ 時における作業者の不注意等による誤組み付けの発生を 50 クタ)と、接続端子21a~21hを介して取り込まれ

る信号を検出する検出回路22と、検出回路22の検出 信号から乗員保護システムのボディ側の装備仕様を判定 する判定手段23と、判定手段23における判定結果信 号が入力され、表示のための信号処理を行う表示回路2 4と、信号処理された判定結果を表示する表示部25 と、各部へ電源供給を行う電源部26とを含んで構成さ れている。

【0036】検出回路22は、定電流源(図示せず)を 備え、この定電流源から乗員保護システムのスクイブ2 7 a ~ 2 7 f に内装されているスクイブ抵抗 2 8 a ~ 2 10 8 fに所定の電流が流されると、これらスクイブ抵抗2 8 a ~ 2 8 f に印加された電圧を検出し、予め設定され た増幅率で増幅して出力するオペアンプ、抵抗(いずれ も図示せず) 等をさらに備え、前記オペアンプからの出 力電圧が判定手段23に出力されるように構成されてい る。

【0037】判定手段23では、検出回路22で検出さ れた出力値から乗員保護システムに装備されているスク イブ抵抗値を求め、該スクイブ抵抗値からスクイブ27 a~27fの装備仕様を判定する。判定手段23は、判 20 定手段23に接続された表示回路24に判定結果信号を 送り、この信号を受けた表示回路24では表示のための 信号処理を行い、表示部25にスクイブ27a~27f の装備仕様を表示させる。表示部25では、蛍光表示 管、液晶ディスプレイ、あるいは発光ダイオード等によ る表示方法が採用される。

【0038】次に、実施の形態(1)に係るシステム照 合装置によるスクイブ仕様の検出処理動作を、図2に示 したフローチャートに基づいて説明する。ここでは、ス クイブが6系統で構成されている場合について説明す

【0039】まず、作業者は車両ボディ側のコネクタ2 9にシステム照合装置20Aの接続端子21a~21h を接続して、システム照合装置20Aの電源をオンにす る。

【0040】判定手段23では、まず電源がオンされた か否かを判断し(ステップ1)、電源がオンされたと判 断するとステップ2に進み、電源がオンされていないと 判断するとステップ1に戻る。

22から各接続端子21a~21hに接続されているコ ネクタ29を介してスクイブ27a~27fに微小電流 を流し、スクイプ27a~27fに接続されているスク イブ抵抗28a~28fに印加された電圧の検出・取り 込み処理を行う(ステップ2)。

【0042】次にスクイブ抵抗値の検出結果に基づい て、乗員保護システムに装備されているスクイプ27a ~27 f の仕様を判定する(ステップ3)。

【0043】次に、乗員保護システムに正常に接続され ていると判断されたスクイブ27a~27fの装備内容 50 を、表示回路24を介して、表示部25に、例えば図3 に示すようにスクイブの装備内容が分かるように表示さ せる処理を行い(ステップ4)、処理を終了する。

【0044】この場合、運転席前方エアバッグ(D FIB)、助手席前方エアバッグ(PFIB)、運転席シー トベルトプリテンショナー (Dpr)、助手席シートベル トプリテンショナー(Pri)、運転席側方エアバッグ (Dsia)、助手席側方エアバッグ(Psia)のための スクイブ27a~27fが車両に装備され、運転席後方 座席の側方エアバッグ(DRsia)と助手席後方座席の 側方エアバッグ (PRsis) のためのスクイブは装備さ れていないことが図3の表示結果から分かる。

【0045】なお、検出回路22は、乗員保護システム を構成する最大の系統数のスクイブ抵抗を検出できるよ うに構成しておけばよく、図1の例では8系統分に対応 した検出回路22と表示部25の構成を示しているが、 対象に応じて系統数を増やすことはもちろん可能であ

【0046】上記実施の形態(1)に係るシステム照合 装置によれば、検出回路22により検出されたスクイブ 27a~27fに関する情報を表示することができるの で、車両等に搭載されている全ての被制御手段、例えば エアバッグ装置及び/又はシートベルトプリテンショナ -装置の全装備仕様(スクイブ27a~27f)を面倒 な作業を要することなく簡単に確認することができる。 したがって、乗員保護システム用制御ユニットの取り付 け前に、車両等に装備されている仕様について確認する ことで、作業者の思い込みや不注意等による誤組み付け の発生を未然に防止することができる。

【0047】図4は、実施の形態(2)に係るシステム 照合装置の概略構成を示したプロック図である。但し、 図1に示した構成部品と同一の機能を有する構成部品に ついては同符号を付し、その説明を省略する。

【0048】図4に示すシステム照合装置20Bにおけ るマイコン23Aは、乗員保護システムのエアバッグ装 置及び/又はシートベルトプリテンショナー装置の組み 合わせに関する情報が記憶されている記憶手段23a と、検出回路22による検出信号から乗員保護システム のボディ側のスクイブの装備仕様を判定する第1の判定 【0041】電源がオンされたと判断すれば、検出回路 40 手段23bと、第1の判定手段23bにより判定された 乗員保護システムのボディ側のスクイブの装備仕様に関 する情報と記憶手段 2 3 a に記憶されている装備の組み 合わせに関する情報との一致点を判定する第2の判定手 段23cとを含んで構成されている。

> 【0049】マイコン23Aの第2の判定手段23cに は、表示のための信号処理を行う表示回路24と警報駆 動回路24aとが接続され、表示回路24は、表示部2 5に接続され、警報駆動回路24aは、表示部25内の 警告表示部25aに接続されている。

【0050】次に実施の形態(2)に係るシステム照合

装置によるスクイブ仕様の検出処理動作を、図5に示したフローチャートに基づいて説明する。ここでも、スクイブが6系統で構成されている場合について説明する。【0051】まず、作業者は車両ボディ側のコネクタ29にシステム照合装置20Bの接続端子21a~21hを接続して、システム照合装置20Bの電源をオンにする

【0052】マイコン23Aでは、まず電源がオンされたか否かを判断し(ステップ11)、電源がオンされたと判断するとステップ12に進み、電源がオンされてい 10ないと判断するとステップ11に戻る。

【0053】電源がオンされたと判断すると、検出回路 22から各接続端子21 a ~ 21 h に接続されているコネクタ29を介してスクイブ27 a ~ 27 f に微小電流を流し、スクイブ27 a ~ 27 f に接続されているスクイブ抵抗28 a ~ 28 f に印加された電圧の検出・取り込み処理を行う(ステップ12)。

【0054】次にスクイブ抵抗値の検出結果に基づいて、第1の判定手段23bにより乗員保護システムに装備されているスクイブ27a~27fの仕様を判定する20(ステップ13)。

【0055】そして、記憶手段23aに記憶されている乗員保護システムの装備仕様の組み合わせに関する情報の読み出し処理を行い(ステップ14)、第1の判定手段23bで判定された乗員保護システムに装備されているスクイブ27a~27fの仕様に関する情報と記憶手段23aから読み出した乗員保護システムの装備仕様の組み合わせに関する情報とを比較する(ステップ15)。

【0056】そして、ステップ16で不一致点が有るか 30 否かを判定する。ステップ16において、不一致点有り、すなわち記憶手段23aに記憶されている装備仕様の組み合わせに関する情報のいずれとも一致していなければ、車両側のスクイブ27a~27fに何らかの故障箇所があると判定して、ステップ17に進む。そして、車両側のスクイブの配線チェック等を行わせるように警告駆動回路24aに信号を送り、表示部25に設けられている警告表示部25aに警告表示を行う処理を行い

(ステップ17)、次に、記憶手段23aに記憶されている装備仕様の組み合わせに関する情報と一致しなかっ 40 たスクイブの装備箇所を、記憶手段23aに記憶されている装備仕様の組み合わせに関する情報と一致している装備箇所とは異なる表示形態となるように表示回路24 に信号を送り、その判定結果を表示部25に表示させる処理を行い(ステップ18)、処理を終了する。

【0057】例えば、図6には、不一致点有りと判定されたときの表示部25での表示結果を示している。この場合、第1の判定手段23bでは、Dris、Pri、Dsis、Psis が検出され、第2の判定手段23cでは、記憶手段23aから例えば6系統の組み合わせに関する50

情報(図7)を読み出して第1の判定手段23bにより 求めた装備に関する情報との比較を行う。そして、第1 の判定手段23bにより求めた装備に関する情報は、図 7に示す組み合わせパターン⑥に相当すると判断し、そ の結果 P_{FIB} と D_{FI} とが一致していないことが第2の判 定手段23cにより判定される。そして表示部25にお いて、 D_{FIB} 、 P_{FI} 、 P_{SIB} 、 P_{SIB} は正常に装備され ていることを示す点灯表示がなされ、 P_{FIB} と D_{FI} は点 滅表示され、本来は装備されているはずであるのに、ス クイブの接続状態等に何らかの異常があることが示さ れ、警告表示を警告表示部25aに表示させ、作業者に 知らせる。

【0058】一方、ステップ16において不一致点がなければ、車両に装備されているスクイブ等に断線やショート等の異常箇所がないと判定して、図3に示したようにスクイブの装備されている部位を点灯表示させる処理を行い(ステップ19)、処理を終了する。

【0059】上記実施の形態(2)に係るシステム照合・装置によれば、乗員保護システム用制御ユニットによる自己診断機能に頼ることなく精度良くスクイブ抵抗28 a~28fの抵抗値の測定が可能になり、しかも不具合箇所が分かるように表示部25に表示されるため、不具合箇所の特定を容易に行うことができ、修理等の対応を素早く行うことができる。また乗員保護システム用制御ユニットの車両側等への組み付け前に検査を行うことができるので、組み付け作業時における誤組み付けの発生を未然に防止することができる。

【0060】図8は、実施の形態(3)に係るシステム 照合装置の概略構成を示したブロック図であり、乗員保 護システム用制御ユニット1Cとシステム照合装置30 Aとが接続された状態を示している。

【0061】図中6は、乗員保護システムのボディ側コネクタに接続されるコネクタであり、コネクタ6は、接続端子6a~6fを備え、接続端子6a~6fからの配線は、各スクイブへの点火駆動処理を行う駆動回路4に接続され、駆動回路4は、点火判定の信号を出力するマイコン2に接続されている。マイコン2には、電子式の加速度センサ3とダイアグノーシス回路5とが接続され、ダイアグノーシス回路5には、警告ランプ(図示せず)を駆動させるランプ駆動回路13と、故障コードが記憶されるEEPROM11と、ライン7を介してEEPROM11に記憶された情報を外部へ送信するための外部出力端子14とが接続されている。

【0062】一方、システム照合装置30Aにおける図中31は、通信配線37を介して乗員保護システム用制御ユニット1Cの外部接続端子14と接続される端子を示している。端子31には、マイコン33aが接続され、マイコン33aは、通信配線37を介して乗員保護システム用制御ユニット1Cから情報を読み出し、乗員保護システム用制御ユニット1Cの制御仕様の判定を行

うようになっている。マイコン33aには、マイコン3 3 a における判定結果信号が入力され、表示のための信 号処理を行う表示回路34と、信号処理された判定結果 を表示する表示部35と、各部へ電源供給を行う電源部 36とが接続されている。また、表示部35には、蛍光 表示管、液晶ディスプレイ、あるいは発光ダイオード等 による表示方式を採用することができる。

【0063】上記のように構成された実施の形態(3) に係るシステム照合装置による乗員保護システム用制御 トに基づいて説明する。

【0064】まず、作業者は乗員保護システム用制御ユ ニット1 Cの外部接続端子14とシステム照合装置30 Aの端子31とを通信配線37を介して接続し、システ ム照合装置30Aの電源部36をオンにして電力を供給 する。

【0065】マイコン33aでは、まず電源がオンされ たか否かを判断し(ステップ21)電源がオンされたと 判断するとステップ22に進み、電源がオンされていな いと判断するとステップ21に戻る。

【0066】電源がオンされたと判断すれば、マイコン 33 a から自己診断結果を出力させる信号を乗員保護シ ステム用制御ユニット1 Cのダイアグノーシス回路5に 送信する(ステップ22)。そして、乗員保護システム 用制御ユニット1 Cのダイアグノーシス回路5では、シ ステム照合装置30Aのマイコン33aからの信号を受 信し(ステップ23)、乗員保護システムが正常に機能 しているかどうか、自己診断を開始する(ステップ2 4)。該自己診断によれば、乗員保護システム用制御ユ ニット1 Cの接続端子6 a ~ 6 f が、ボディ側と接続さ 30 れていない状態では、スクイブがオープンであると判断 される。このとき検出されるのは、この乗員保護システ ム用制御ユニット1Cが制御できるスクイブのオープン 箇所であるので、この乗員保護システム用制御ユニット 1 Cがどのような装備仕様の乗員保護システムに対応し たものであるのか、すなわち乗員保護システム用制御ユ ニット1 Cの制御仕様が、スクイブオープンの検出結果 から判断できる。

【0067】そしてダイアグノーシス回路5による自己 診断で検出されたスクイブのオープンの検出結果をシス 40 テム照合装置30Aのマイコン33aに送信する(ステ ップ25)。

【0068】そしてマイコン33aでは、ダイアグノー シス回路5から送信された自己診断結果を受信し(ステ ップ26)、受信した自己診断結果から故障コードの読 み取りを行い、乗員保護システム用制御ユニット1Cの 制御仕様を判定する (ステップ27)。

【0069】次に、乗員保護システム用制御ユニット1 Cで制御可能と判断された装備内容を、表示回路34を 介して、表示部35に、例えば、図10に示すように乗 50 する。

員保護システム用制御ユニット1 Cの制御可能な装備内 容が分かるように表示させる処理を行い (ステップ2 7)、処理を終了する。

【0070】図10に示した表示結果から、乗員保護シ ステム用制御ユニット1Cは、運転席前方エアバッグ (Dflb)、助手席前方エアバッグ(Pflb)、運転席 シートベルトプリテンショナー (Drt) 、助手席シート ベルトプリテンショナー(Pri)、運転席側方エアバッ グ(Dsin)、助手席側方エアバッグ(Psin)を制御 ユニットの仕様検出動作を、図9に示したフローチャー 10 することができ、運転席後方座席の側方エアバッグ(D Rsia)と助手席後方座席の側方エアバッグ(PR sip) は制御することができない仕様であることが分か

> 【0071】上記実施の形態(3)に係るシステム照合 装置によれば、接続端子6a~6fがオープン状態であ る乗員保護システム用制御ユニット1 Cの自己診断によ り検出されるスクイブオープンの故障コードをマイコン 33aが取り込み、マイコン33aで前記故障コードを 読み取って判定した制御仕様の結果を表示部35に表示 させることができるので、エアバッグ装置及び/又はシ トベルトプリテンショナー装置を制御するための乗員 保護システム用制御ユニットが制御することのできる制 御仕様を面倒な作業を要することなく簡単に調べること ができ、車両側等への取り付け前に、システム照合装置 を用いて検査を行って確認することで作業者の思い込み や不注意等による誤組み付けの発生を未然に防止するこ とができる。

【0072】図11は、実施の形態(4)に係るシステ ム照合装置の概略構成を示したブロック図である。但 し、ここでは図8に示した構成部分と同一の機能を有す る構成部分については、同符号を付し、異なる機能を有 するマイコンにのみ異なる符号を付すこととし、その説 明を省略する。

【0073】上記実施の形態(3)に係るシステム照合 装置と異なる点は、システム照合装置30Bに、スクイ ブショートスイッチ38を新たに設けている点である。 これにより乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己 診断機能によるスクイプショートの検出を行わせること により、乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診 断機能が正常に作動しているか否かを検出できるように なっている。

【0074】次に実施の形態(4)に係るシステム照合 装置による乗員保護システム用制御ユニットの仕様検出 動作を、図12に示したフローチャートに基づいて説明

【0075】まず、作業者は乗員保護システム用制御ユ ニット1Dの外部接続端子14とシステム照合装置30 Bの端子31とを通信配線37を介して接続し、システ ム照合装置30Bの電源部36をオンにして電力を供給 【0076】マイコン33bでは、まず電源がオンされたか否かを判断し(ステップ31)、電源がオンされたと判断するとステップ32に進み、電源がオンされていないと判断するとステップ31に戻る。

【0077】電源がオンされたと判断すれば、スクイブショートスイッチ38がオンされたか否かを判断し(ステップ32)、オンされたと判断するとステップ33に進み、オンされていないと判断するとステップ32に戻る。

【0078】スクイブショートスイッチ38がオンされ 10 たと判断すれば、マイコン33bからスクイブショート 診断結果を出力させる信号を乗員保護システム用制御ユニット1Dのダイアグノーシス回路5に送信する(ステップ33)。

【0079】そして、乗員保護システム用制御ユニット 1 Dのダイアグノーシス回路5では、システム照合装置 3 0 Bのマイコン3 3 bからの信号を受信し(ステップ 3 4)、自己診断機能のショート検出手段によりスクイブショートの検出を行う(ステップ3 5)。前記ショート検出手段によれば、乗員保護システム用制御ユニット 20 1 Dの接続端子6 a~6 f は、スクイブと接続されていないので、スクイブショート状態であることが検出される。このとき検出されるのは、この乗員保護システム用制御ユニット1 Dが制御できるスクイブのショート箇所が検出されるので、この乗員保護システム用制御ユニット1 Dがどのような装備仕様の乗員保護システムに対応したものであるのかが、スクイブショートの検出結果から判断できる。

【0080】そしてダイアグノーシス回路5による自己 診断で検出されたスクイブショートの検出結果をシステ 30 ム照合装置30Bのマイコン33bに送信する(ステッ プ36)。

【0081】そしてマイコン33bでは、ダイアグノーシス回路5から送信された自己診断結果を受信し(ステップ37)、受信した自己診断結果から故障コードの読み取りを行い、乗員保護システム用制御ユニット1Dの制御仕様を判定する(ステップ38)。

【0082】次に、乗員保護システム用制御ユニット1 Dで制御可能と判断された装備内容を、表示回路34を 介して、表示部35に、例えば、図10に示したように 40 乗員保護システム用制御ユニット1Dの制御可能な装備 内容が分かるように表示させる処理を行い(ステップ3 9)、処理を終了する。図10による表示結果から、乗 員保護システム用制御ユニット1Dは、DF18、P F18、DF1、PF1、DS18、PS18 の6系統の制御を行 うことができ、DRS18 とPRS18 は制御することがで きない仕様であることが分かる。

【0083】上記実施の形態(4)に係るシステム照合 プン箇所が検出されるので、この乗員保護システム用制 装置によれば、スクイブショートスイッチ38が装備さ 御ユニット1Dがどのような装備仕様のスクイブに対応れ、スクイブショート診断出力信号を乗員保護システム 50 したものであるのかが、スクイブオープンの検出結果か

用制御ユニット1Dのダイアグノーシス回路5に出力し、前記スクイブショート診断出力信号に基づいて、乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診断機能により出力されるスクイブショートを示す故障コードを取り込んで、取り込んだ前記スクイブショート信号に関する故障コードの情報を読み出して表示部35に表示させることができるので、乗員保護システム用制御ユニットを車両側等への組み付けする前に、乗員保護システム用制御ユニットの機能が正常であるか否かの検査を行うことができ、異常のある乗員保護システム用制御ユニットの組み付けを未然に防止することができる。

【0084】次に実施の形態(5)に係るシステム照合装置について説明する。実施の形態(5)に係るシステム照合装置は、上記実施の形態(4)に係るシステム照合装置の概略構成とほぼ同一であるので、異なる機能を有するマイコンにのみ異なる符号を付し、その説明は省略する。

【0085】実施の形態(5)に係るシステム照合装置30Cは、上記実施の形態(3)及び上記実施の形態(4)に係るシステム照合装置30A、30Bの機能が組み合わされている点に特徴がある。

【0086】実施の形態(5)に係るシステム照合装置30Cによる乗員保護システム用制御ユニット1Dの仕様検出動作を、図13に示したフローチャートに基づいて説明する。

【0087】まず、作業者は乗員保護システム用制御ユニット1Dの外部接続端子14とシステム照合装置30 Cの端子31とを通信配線37を介して接続し、システム照合装置30Cの電源部36をオンにして電力を供給する。

【0088】マイコン33cでは、まず電源がオンされたか否かを判断し(ステップ41)、電源がオンされたと判断するとステップ42に進み、電源がオンされていないと判断するとステップ41に戻る。

【0089】電源がオンされたと判断すれば、マイコン33cから自己診断結果を出力させる信号を乗員保護システム用制御ユニット1Dのダイアグノーシス回路5に送信する(ステップ42)。そして、乗員保護システム開制御ユニット1Cのダイアグノーシス回路5では大きでは、ステム照合装置30Cのマイコン33cからの信号を受信し(ステップ43)、乗員保護システムが正常に機にしているかどうか、自己診断を開始する(ステップ44)。該自己診断によれば、乗員保護システム用制御ユニット1Dの接続端子6a~6fは、スクイブと接続いたいないので、スクイブがオープン状態であるこのとき検出されるのは、この乗員保護システム用制御ユニット1Dが制御できるスクイブに対したよので、この乗員保護システム用制御ユニット1Dがどのような装備仕様のスクイブに対したよのであるのかが、スクイブナープンの検出されるので、この乗員保護システム用制御コニット1Dがどのような装備仕様のスクイブに対したよりであるのかが、スクイブナープンの検出をよりであるのかが、スクイブナープンの検出を対しています。

ら判断できる。

【0090】そしてダイアグノーシス回路5による自己診断で検出されたスクイブオープンの検出結果をシステム照合装置30Cのマイコン33cに送信する(ステップ45)。そしてマイコン33cでは、ダイアグノーシス回路5から送信された自己診断結果を受信する(ステップ46)。

17

【0091】次にマイコン33cは、スクイブショートスイッチ38がオンされたか否かを判断し(ステップ47)、スクイブショートスイッチ38がオンされたと判 10 断すれば、マイコン33cからスクイブショート診断結果を出力させる信号を乗員保護システム用制御ユニット1Dのダイアグノーシス回路5に送信する(ステップ48)

【0092】そして、乗員保護システム用制御ユニット1Dのダイアグノーシス回路5では、システム照合装置30Cのマイコン33cからの信号を受信し(ステップ49)、自己診断機能のショート検出手段によりスクイブショートの検出を行う(ステップ50)。該ショート検出手段によれば、乗員保護システム用制御ユニット120Dの接続端子6a~6fが、スクイブショート状態であることが検出される。このとき検出されるのは、この乗員保護システム用制御ユニット1Dが制御できるスクイブのショート箇所が検出されるので、この乗員保護システム用制御ユニット1Dがどのような装備仕様の乗員保護システムに対応したものであるのかが、スクイブショートの検出結果から判断できる。

【0093】そしてダイアグノーシス回路5による自己 診断で検出されたスクイブショートの検出結果をシステム照合装置30Cのマイコン33cに送信する(ステッ 30 プ51)

【0094】そしてマイコン33cでは、ダイアグノーシス回路5から送信されたスクイブショート検出の自己診断結果を受信する(ステップ52)。

【0095】次に、ステップ46で受信したスクイブオープン検出の自己診断結果からの故障コードの読み取りとステップ52で受信したスクイブショート検出の自己診断結果からの故障コードの読み取りを行い、読み取った乗員保護システム用制御ユニット1Dの制御仕様を比較する(ステップ53)。

【0096】そして、ステップ54では、故障コードから読み取った制御仕様が一致しているか否かを判断する。ステップ54において、両故障コードから読み取った制御仕様が一致していると判断すれば、乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診断機能が正常に機能してスクイブとの接続チェックを行っていると判断し、正常であることを示す乗員保護システム用制御ユニット1Dの制御仕様を表示させる処理を行い(ステップ55)、処理を終了する。

【0097】一方、ステップ54において、両故障コー 50 然に防止することができる。

ドから読み取った制御仕様が一致していないと判断すれば、乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診断機能が正常に機能していないと判断して、不一致の仕様箇所を一致した仕様箇所とは異なる表示方法により組み付け作業者に報知するように異常警告表示させる処理を行

い(ステップ56)、処理を終了する。

18

【0098】例えば図14(a)に不一致箇所が検出されたときの表示部35での表示結果の例を示している。スクイブオープン検出の故障コードから読み出した検出結果とスクイブショート検出の故障コードから読み出した検出結果とが一致したDfib、Pfib、Dsib、Psibには点灯表示により乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診断機能が正常に機能してスクイブのチェックを行っていることが示され、スクイブオープン検出の検出結果とスクイブショート検出の検出結果とが一致しなかったDfi、Pfiには、ダイアグノーシス回路5による自己診断機能が正常に機能していないことを示すために、例えば点滅表示を行わせるようにしてもよい。

【0099】さらに別の表示方法としては、図14 (b)に示してあるように、スクイブオープン検出の検出結果とスクイブショート検出の検出結果とが個別に表示部35に表示されるとともに、両方の検出結果に不一致の仕様箇所がある場合、図14(b)の例ではスクイブオープン検出では正常に検出されたのに、スクイブショート検出では正常に検出されなかったDrr、Prrには、例えば点滅表示により乗員保護システム用制御ユニット1Dの自己診断機能が正常に作動していないことが分かるように示してもよい。

【0100】一方、ステップ47でスクイブショートスイッチがONされていないと判断すれば、図9のステップ27、28で説明した処理動作と同様にして、スクイブオープン検出のみでの制御仕様の判定・表示処理をステップ57、58で行い、処理を終了する。

【0101】上記実施の形態(5)に係るシステム照合 装置によれば、エアバッグ装置及び/又シートベルトプ リテンショナー装置のスクイブと接続される接続端子6 a~6fをオープン状態にした乗員保護システム用制御 ユニット1Dで検出されるスクイブオープンの故障コー ドに関する情報と、スクイブショート信号により乗員保 護システム用制御ユニット1Dで検出されるスクイプシ ョートの故障コードに関する情報とをマイコン33cに 取り込んで、一致しているか否かを判定して、判定結果 を表示部35に表示することができるので、乗員保護シ ステム用制御ユニットの自己診断機能が正確に機能して いるかどうかを判断でき、故障箇所の早期発見につなが るとともに、故障箇所が特定されているので修理の対応 が容易になる。そして、乗員保護システム用制御ユニッ トを車両側等へ組み付けする前に、正常な機能を有さな い乗員保護システム用制御ユニット1Dの組み付けを未

【0102】図15は、実施の形態(6)に係るシステ ム照合装置の概略構成を示したブロック図である。実施 の形態 (6) に係るシステム照合装置は、上記実施の形 態(1)に係るシステム照合装置20Aと上記実施の形 態(3)に係るシステム照合装置30Aとにおける両機 能を備え、組み付けを行うボディ側のスクイブ系と乗員 保護システム用制御ユニットとの適合状態を判定する機 能を有するものである。

【0103】システム照合装置40Aは、乗員保護シス テムのボディ側のコネクタ50に接続されてスクイブ5 10 1 a ~ 5 1 f の抵抗値の取り込みを行うための接続端子 45a~45h (コネクタ) と、接続端子45a~45 hを介して取り込まれる信号を検出する検出回路 4 4 と、検出回路44の検出信号から乗員保護システムのボ ディ側の装備仕様を判定するマイコン43とを備え、一 方で通信配線37を介して乗員保護システム用制御ユニ ット1E (乗員保護システム用制御ユニット1Dと構成 は同様であるので説明を省略する)の外部接続端子14 と接続するための端子46を備え、端子46は、マイコ ン43と接続され、マイコン43から乗員保護システム 20 用制御ユニット1Eに対する制御信号の入出力が行える ようになっている。

【0104】マイコン43では、接続端子45a~45 hを介して取り込む電気信号を検出する検出回路44で の検出値を取り込み、乗員保護システムに装備されてい るスクイブの装備仕様を判定し、他方の乗員保護システ ム用制御ユニット1Eから取り込む故障コードを読み出 して、乗員保護システム用制御ユニット1Eの制御仕様 を判定し、スクイブの装備仕様と乗員保護システム用制 御ユニットの制御仕様とが適合しているか否かを判定す 30 るように構成されている。

【0105】そして、マイコン43には、各種操作スイ ッチが設けられている操作部42、直流電源の供給を行 う電源部41、また、判定結果信号が入力され、表示の ための信号処理を行う表示回路48、表示回路48を介 して適合結果を表示するための表示部49が接続されて いる。この表示部49では、ボディ側のスクイブ系の装 備仕様と乗員保護システム用制御ユニットの制御仕様、 そして、その適合結果が表示されるように構成されてい

【0106】上記のように構成された実施の形態(6) に係るシステム照合装置40Aによるボディ側のスクイ ブ系と乗員保護システム用制御ユニットとの適合判定処 理動作を、図16に示したフローチャートに基づいて説 明する。

【0107】まず、作業者はボディ側のコネクタ50に システム照合装置40Aの接続端子45a~45hを接 続し、他方で乗員保護システム用制御ユニット1 Eの外 部接続端子14に接続された通信配線37と端子46と を接続し、システム照合装置40Aの操作部42に設け 50 うに、スクイブの装備仕様と制御ユニットの制御仕様と

られた電源スイッチをオンにして電力を供給する。

【0108】ステップ61では、まず電源がオンされた か否かを判断し(ステップ61)、電源がオンされたと 判断するとステップ62に進み、電源がオンされていな いと判断するとステップ61に戻る。

【0109】電源がオンされたと判断すると、スクイブ 検出側の検出回路44から、各接続端子45a~45h に接続されているコネクタ50を介してスクイブ51a ~51fに微小電流を流し、スクイブ51a~51fに 接続されているスクイブ抵抗52a~52fに印加され た電圧の検出・取り込み処理を行う(ステップ62)。 【0110】次にスクイブ抵抗値の検出結果に基づいて

乗員保護システムに装備されているスクイブ51a~5 1 f の仕様を判定する (ステップ63)。マイコン43 から自己診断結果を出力させる信号を乗員保護システム 用制御ユニット1Eのダイアグノーシス回路5に出力す る(ステップ64)。

【0111】そして、乗員保護システム用制御ユニット 1 E のダイアグノーシス回路 5 では、システム照合装置 40Aのマイコン43からの信号を受信し(ステップ6 5) 、乗員保護システムが正常に機能しているかどう か、自己診断を開始する(ステップ66)。該自己診断 によれば、乗員保護システム用制御ユニット1Eの接続 端子6a~6fが、ボディ側と接続されていない状態で は、スクイブがオープンであると判断される。このとき 検出されるのは、この乗員保護システム用制御ユニット 1 Eが制御できるスクイブのオープン箇所であるので、 この乗員保護システム用制御ユニット1Eがどのような 装備仕様の乗員保護システムに対応したものであるの か、すなわち乗員保護システム用制御ユニットの制御仕 様が判断できる。

【0112】そしてダイアグノーシス回路5による自己 診断で検出されたスクイブオープンの検出結果をシステ ム照合装置40Aのマイコン43に送信する(ステップ 67)。

【0113】そして、マイコン43では、ダイアグノー シス回路5から送信された自己診断結果を受信し(ステ ップ68)、受信した自己診断結果から故障コードの読 み取りを行い、乗員保護システム用制御ユニット1Eの 制御仕様を判定する(ステップ69)。

【0114】次にマイコン43では、ステップ63で判 定したスクイブ51a~51fの装備仕様に関する情報 と、ステップ68で判定した乗員保護システム用制御ユ ニット1 Eの制御仕様に関する情報とが一致するもので あるか否かを判断する(ステップ70)。

【0115】ステップ69において一致すると判断すれ ば、表示回路48を介して、表示部49に適合している 結果の表示とその仕様について表示させる処理を行う

(ステップ71)。例えば図17(a)に示してあるよ

が分かるように点灯表示する。この場合、スクイブの装備仕様と乗員保護システム用制御ユニット1 Eの制御仕様とが一致しているのでスクイブと制御ユニットとが適合しているといった結果を別途設けた表示窓49 a にO Kと表示することで作業者に適合していることを知らせることができる。

【0117】また、マイコン43により判定した、車両のスクイプ系と乗員保護システム用制御ユニット1Eとの一致又は不一致の結果を表示部49の表示窓49aに表示するとともに、不一致箇所があれば、点滅表示、点灯色を変えたりして、一致箇所と識別できるようにしてどの部位の仕様が異なるのか分かるように構成することがより望ましい。

【0118】上記実施の形態(6)に係るシステム照合 装置によれば、車両側に搭載されているエアバッグ装置 及び/又はシートベルトプリテンショナー装置のスクイ 30 ブ51a~51fの装備仕様に関する情報と乗員保護シ ステム用制御ユニット1Eで制御することのできる制御 仕様に関する情報とをマイコン43に取り込み、それら の情報が一致しているか否かを判断して、その判断結果 を表示部49に表示することができるので、車両のスク イブ系と乗員保護システム用制御ユニットとが適合して いるか否かを、乗員保護システム用制御ユニットの車両 への組み付け前に面倒な作業を要することなく簡単に検 査することができ、乗員保護システム用制御ユニットの 車両への組み付け作業時における誤組み付けの発生を未 40 然に防止することができる。 さらに表示部49には、適 合結果に加え、検出したスクイブの装備仕様と制御ユニ ットの制御仕様とをそれぞれ表示することもできるの で、作業者は不一致箇所を一目で確認することができ、 不具合部分の発見にもつながり、修理を確実なものとす ることができる。

【0119】なお、上記実施の形態(6)に係るシステム照合装置では、実施の形態(1)に係るシステム照合装置20Aと実施の形態(3)に係るシステム照合装置30Aとの両機能を組み合わせたものについて説明した50

が、組み合わせはこれに限られるものではなく、上記実施の形態で説明したシステム照合装置20A又は20Bとシステム照合装置30A、30B、30Cのいずれかとを適宜組み合わせた機能を有する構成にすることも可能である。

【0120】また、上記実施の形態においては、エアバッグ装置及び/又はシートベルトプリテンショナー装置が車両に装備される乗員保護システムと、それらの作動を制御する乗員保護システム用制御ユニットについて、10 それらを組み付ける前に、装備仕様及び/又は制御仕様を検出して誤組み付けを防止する検出装置について説明をしたが、本発明の実施の形態は、これらの内容に何ら限定されるものではなく、被制御手段を、制御ユニットで制御を行うものにおいて、被制御手段の装備仕様と制御ユニットの制御仕様との組み合わせが複数可能な場合に、それらの誤組み付けを防止する必要がある場合の全てに適用することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】実施の形態(1)に係るシステム照合装置の概20 略構成を示すブロック図である。

【図2】実施の形態(1)に係るシステム照合装置における検出処理動作を示したフローチャートである。

【図3】実施の形態(1)に係るシステム照合装置の表示部の実施例を示す模式図であり、スクイブ系が正常である時の検出結果を示す図である。

【図4】実施の形態(2)に係るシステム照合装置の概略構成を示すブロック図である。

【図5】実施の形態(2)に係るシステム照合装置における検出処理動作を示したフローチャートである。

【図6】実施の形態(2)に係るシステム照合装置の表示部の実施例を示す模式図であり、スクイブ系が異常である時の検出結果を示す図である。

【図7】実施の形態(2)に係るシステム照合装置の記憶手段に記憶されている組み合わせに関する情報を示す説明図である。

【図8】実施の形態(3)に係るシステム照合装置の概略構成を示すブロック図である。

【図9】実施の形態(3)に係るシステム照合装置における検出処理動作を示したフローチャートである。

【図10】実施の形態(3)に係るシステム照合装置の表示部に表示された表示結果の例を示す模式図であり、制御ユニット正常時の検出結果を示している。

【図11】実施の形態(4)に係るシステム照合装置の 概略構成を示すブロック図である。

【図12】実施の形態(4)に係るシステム照合装置に おける検出処理動作を示したフローチャートである。

【図13】実施の形態(5)に係るシステム照合装置における検出処理動作を示したフローチャートである。

【図14】実施の形態(5)に係るシステム照合装置の 表示部に表示された表示結果の例を示す模式図であり、

(a)、(b)は制御ユニット異常時の検出結果を示す 図である。

【図15】実施の形態(6)に係るシステム照合装置の 概略構成を示すブロック図である。

【図16】実施の形態(6)に係るシステム照合装置に おける検出処理動作を示したフローチャートである。

【図17】実施の形態(6)に係るシステム照合装置の 表示部に表示された表示結果の例を示す模式図である。

(a) は、適合結果、(b)は、不適合結果を示す。

【図18】従来のエアバッグ制御ユニットとエアバッグ 10 23 c 第2の判定手段 システムとの接続状態を説明するためのブロック図であ り、正しく接続されている状態を示している。

【図19】従来のエアバッグ制御ユニットとエアバッグ システムとの接続状態を説明するためのブロック図であ り、誤って接続されている状態を示している。

【符号の説明】

20A, 20B, 30A, 30B, 30C, 40A > ステム照合装置

21a~21h、45a~45h 接続端子

22,44 検出回路

23 判定手段

23A、33a、33b、33c、43 マイコン

23a 記憶手段

23b 第1の判定手段

24、34、48 表示回路

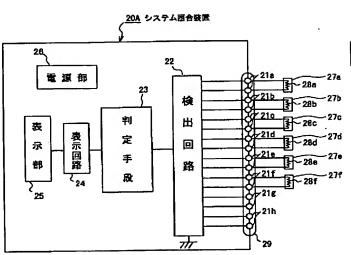
25、35、49 表示部

25a 警告表示部

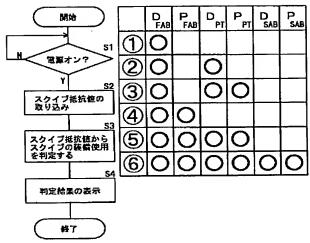
31、46 端子

38 スクイブショートスイッチ

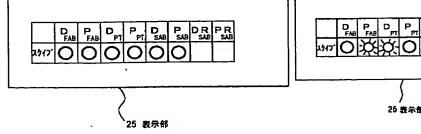
【図1】



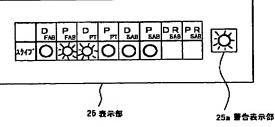
【図2】 【図7】

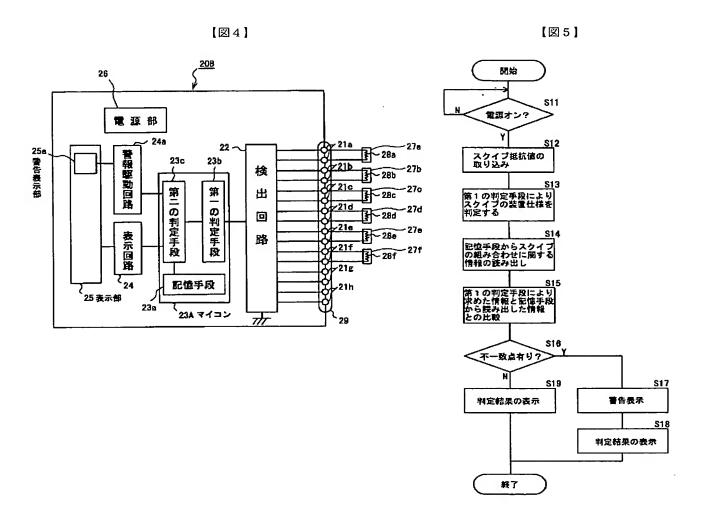


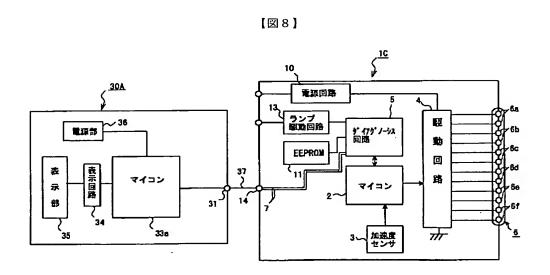
【図3】

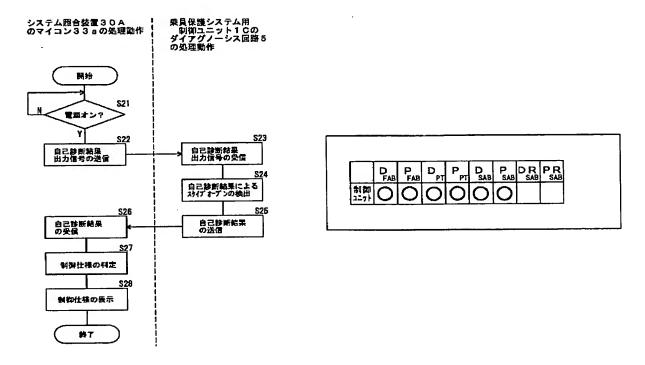


【図6】

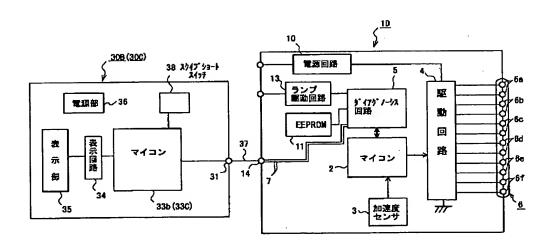




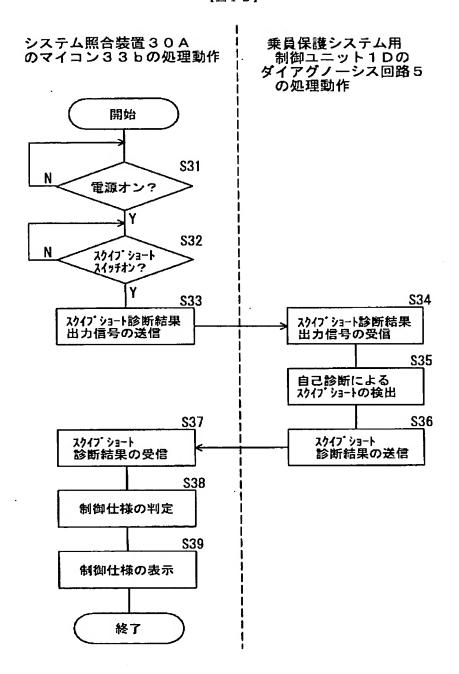




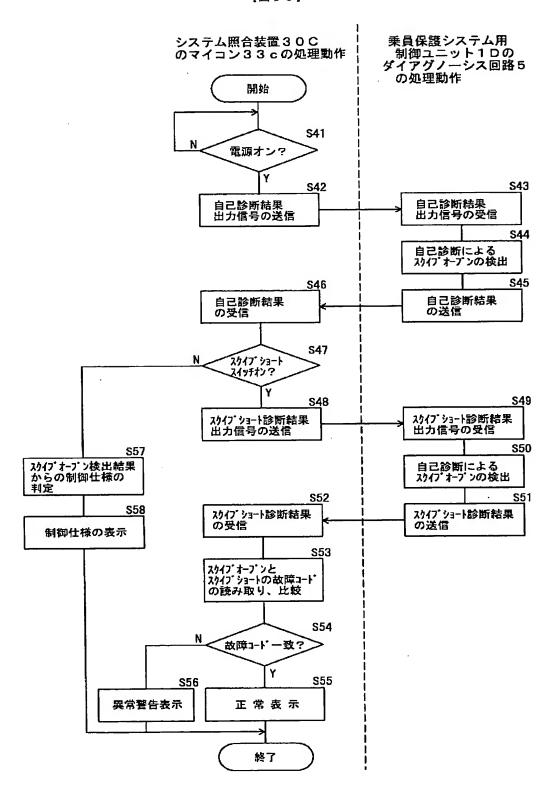
【図11】



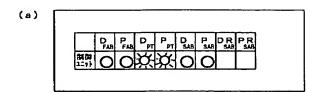
【図12】



【図13】

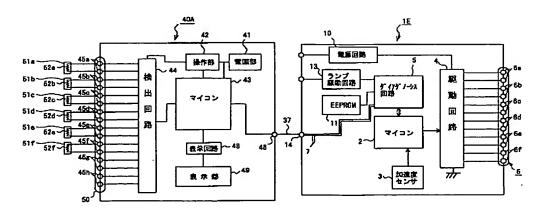


【図14】

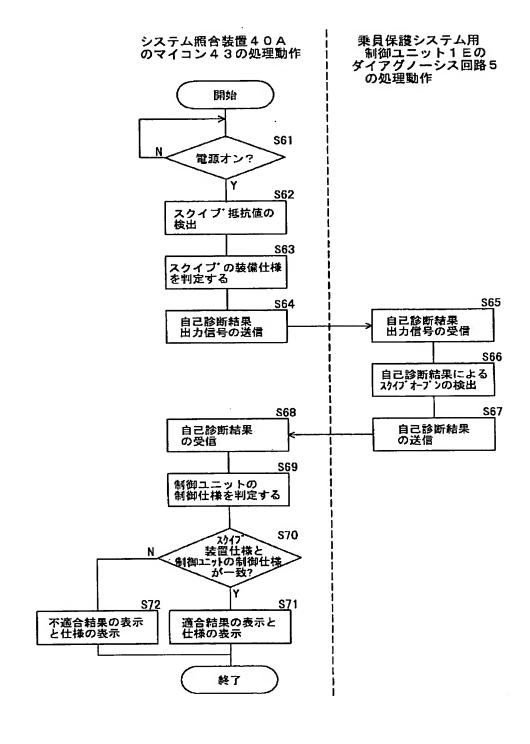


		D FAB	FAB	Dpt	P	D SAB	P	ᄝᅂᅭ	ᄝᄝ
制御	ナープン	0	O	O	0	0	0		
ユニット	ショート チェック	0	O	X.	X.	0	0		

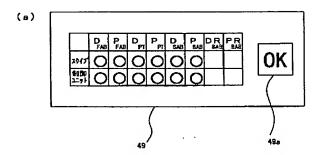
【図15】

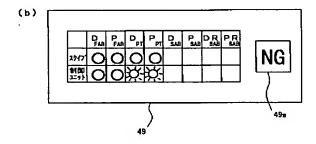


【図16】

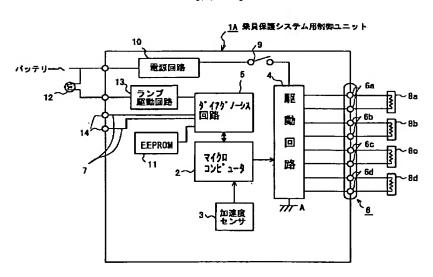


【図17】





【図18】



【図19】

